

高斯定律

1. 高斯定理 $\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{(S内)} q_i$, 其中 $\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$ 的积分结果只与高斯面 S 内包围的电荷代数和有关; 但积分表达式

$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$ 中的电场强度 \vec{E} 与空间所有电荷分布有关, 不仅包括高斯面内, 也包括高斯面外。

(A) 若闭合面内包围两等量异号点电荷 $\pm q$, 闭合面内电荷代数和为零, 但在闭合面上各点场强并不为零。

(B) 如果空间有两个等量同号点电荷 q , 若以其中一电荷为球心, 两点电荷距离的一半为半径, 作一球面,

则该球面与点电荷之间连线的交点 P 处场强为零, 但球面内电荷代数和不为零。

(C) 闭合面内电荷代数和为零时, 闭合面上各点场强不一定处处为零, 如图所示。

(D) 如果闭合面上各点场强均为零, 即 $\vec{E} = 0$, 由高斯定理 $\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{(S内)} q_i$,



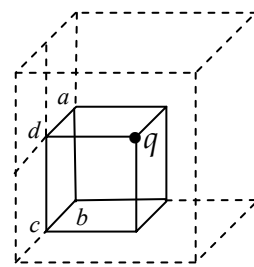
(第1题图)

$\Rightarrow \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{(S内)} q_i = 0 \Rightarrow$ 闭合面内电荷代数和为零 $\sum_{(S内)} q_i = 0$, 不一定处处无电荷。例如一均匀带

电球面, 半径为 R , 带电 Q , 在球心处有一点电荷, 电量为 $-Q$, 由对称性, 带电球面外各点场强均为零; 若在带电球面外作一闭合面 S 包围带电球面, 则闭合面上各点场强均为零, 曲面内电荷代数和为零, 但不是处处无电荷。

本题选 (C)

2. 作一个边长是原立方体边长两倍的大立方体, 使点电荷 q 处于大立方体的中心, 则点电荷 q 通过大立方体 6 个表面的电通量相等。以大立方体表面为高斯面 S , 整个大立方



(第2题图)

体表面的电通量为: $\phi_e = \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} q \Rightarrow$ 通过大立方体一个表面的电通量为 $\frac{q}{6\epsilon_0}$; 原

小立方体表面 $abcd$ 占大立方体一个表面的 $\frac{1}{4}$, 所以通过 $abcd$ 表面的电通量为 $\frac{q}{24\epsilon_0}$ 。

本题选 (C)

3. 通过半球面的电通量 (即电场线的条数) 与半球面的大圆面的电通量相等。设大圆面面元矢量 $d\vec{S}$ 方向垂直大圆面向右, 则电通量: $\phi_e = \int_{\text{大圆面}} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \int_{\text{大圆面}} E dS \cos 0^\circ = E \int_{\text{大圆面}} dS = E\pi R^2$ 。

4. 建立水平向右的 ox 坐标轴, 坐标原点在 o 点。运用割补法, 在空腔球体中填补一半径为 r 、电荷体密度为 ρ 的正电荷小球体, 使之成为一完整的大球体, 由电场强度矢量叠加原理, 完整大球体在某一点的场强 $\vec{E}_{\text{大球}}$ 应等于

空腔球体在该点的场强 $\vec{E}_{\text{空球}}$ 加上填补的小球体在该点的场强 $\vec{E}_{\text{小球}}$, 即 $\vec{E}_{\text{大球}} = \vec{E}_{\text{空球}} + \vec{E}_{\text{小球}}$ 。

① 求解空腔球体在 o' 点处的电场强度: 由 $\vec{E}_{\text{大球 } o'} = \vec{E}_{\text{空球 } o'} + \vec{E}_{\text{小球 } o'} \Rightarrow \vec{E}_{\text{空球 } o'} = \vec{E}_{\text{大球 } o'} - \vec{E}_{\text{小球 } o'}$, 可以分别求出完整大球体和填补的小球体在 o' 点处的电场强度。

② 求解空腔球体在 P 点处的电场强度: 由 $\vec{E}_{\text{大球 } P} = \vec{E}_{\text{空球 } P} + \vec{E}_{\text{小球 } P} \Rightarrow \vec{E}_{\text{空球 } P} = \vec{E}_{\text{大球 } P} - \vec{E}_{\text{小球 } P}$, 可以分别求出完整大球体和填补的小球体在 P 点处的电场强度。

(1) 完整大球体在 o' 和 P 点的电场强度:

完整大球体电荷均匀分布在球体内, 空间电场具有球对称性。\$o'\$ 和 \$P\$ 点到完整大球体中心 \$o\$ 的距离都为 \$d\$, 作一以 \$o\$ 点为球心半径为 \$d\$ 的球面 \$S\$ 做为高斯面:

$$\oint_{S_1} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \frac{4}{3} \pi d^3 \Rightarrow E 4\pi d^2 = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \frac{4}{3} \pi d^3 \Rightarrow \text{场强大小: } E = \frac{\rho d}{3\epsilon_0}, \text{ 方向沿各点半径向外.}$$

结合坐标轴, 完整大球体在 \$o'\$ 点的电场强度: $\vec{E}_{\text{大球 } o'} = \frac{\rho d}{3\epsilon_0} \vec{i}$ (方向水平向右);

完整大球体在 \$P\$ 点的电场强度: $\vec{E}_{\text{大球 } P} = -\frac{\rho d}{3\epsilon_0} \vec{i}$ (方向水平向左);

(2) 填补的小球体单独存在时在 \$o'\$ 和 \$P\$ 点的电场强度:

填补的均匀带电小球体在球心 \$o'\$ 点处的电场强度为零, 即 $\vec{E}_{\text{小球 } o'} = 0$;

填补的小球体单独存在时空间电场具有球对称性, \$P\$ 点的电场强度可以由高斯定理求得: 以 \$o'\$ 点为球心、\$P\$ 点到 \$o'\$ 点的距离 \$2d\$ 为半径作一球面 \$S\$ 做为高斯面, 包围电荷为 $\rho \frac{4}{3} \pi r^3$,

$$\oint_{S_2} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \frac{4}{3} \pi r^3 \Rightarrow E 4\pi (2d)^2 = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \frac{4}{3} \pi r^3 \Rightarrow \text{场强大小: } E = \frac{\rho r^3}{12\epsilon_0 d^2}, \text{ 方向沿各点半径向外.}$$

结合坐标轴, 填补的小球体单独存在时在 \$P\$ 点的电场强度: $\vec{E}_{\text{小球 } P} = -\frac{\rho r^3}{12\epsilon_0 d^2} \vec{i}$ (方向水平向左);

综上, ① 空腔球体在 \$o'\$ 点处的电场强度: $\vec{E}_{\text{空腔 } o'} = \vec{E}_{\text{大球 } o'} - \vec{E}_{\text{小球 } o'} = \frac{\rho d}{3\epsilon_0} \vec{i} - 0 = \frac{\rho d}{3\epsilon_0} \vec{i}$;

② 空腔球体在 \$P\$ 点处的电场强度: $\vec{E}_{\text{空腔 } P} = \vec{E}_{\text{大球 } P} - \vec{E}_{\text{小球 } P} = -\frac{\rho d}{3\epsilon_0} \vec{i} - (-\frac{\rho r^3}{12\epsilon_0 d^2} \vec{i}) = -\frac{\rho}{12\epsilon_0 d^2} (4d^3 - r^3) \vec{i}$.

5. 两个无限长共轴圆柱面, 半径分别为 \$R_1\$ 和 \$R_2\$, 电荷线密度分别为 \$\lambda_1\$ 和 \$\lambda_2\$, 把空间分成三个区域。电荷均匀分布在圆柱面上, 空间电场具有柱对称性。分别在各个区域内作一半径为 \$r\$ (到轴线的距离)、高为 \$h\$ 的共轴圆柱面 \$S\$ 做为高斯面:

$$(1) \quad r < R_1 \quad \oint_{S_1} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} 0 \Rightarrow E 2\pi r h = \frac{1}{\epsilon_0} 0 \Rightarrow E = 0;$$

$$(2) \quad R_1 < r < R_2 \quad \oint_{S_2} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \lambda_1 h \Rightarrow E 2\pi r h = \frac{1}{\epsilon_0} \lambda_1 h \Rightarrow E = \frac{\lambda_1}{2\pi \epsilon_0 r};$$

$$(3) \quad r > R_2 \quad \oint_{S_3} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} (\lambda_1 + \lambda_2) h \Rightarrow E 2\pi r h = \frac{1}{\epsilon_0} (\lambda_1 + \lambda_2) h \Rightarrow E = \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2\pi \epsilon_0 r};$$

$$\text{空间各点的电场强度分布: } E = \begin{cases} 0 & (r < R_1) \\ \frac{\lambda_1}{2\pi \epsilon_0 r} & (R_1 < r < R_2) \\ \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2\pi \epsilon_0 r} & (r > R_2) \end{cases}$$